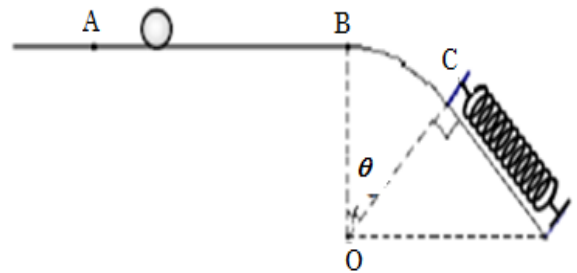




SÉRIE P2 : ÉNERGIE CINÉTIQUE

EXERCICE 1 :

Une petite bille de masse $m = 300 \text{ g}$ glisse sans roulement sur le trajet ABC. Il existe des forces de frottement d'intensité constante $f = 0,03 \text{ N}$ durant tout le parcours de la bille. Le trajet BC est un arc de cercle de centre O et de rayon $R = 2 \text{ m}$. On donne : $AB = l = 500 \text{ m}$; $\theta = 45^\circ$ et $g = 10 \text{ N.kg}^{-1}$.



1) Quelle est la vitesse v_A de la bille lors de son passage en A sachant qu'elle s'arrête en B ?

2) L'équilibre de la bille en B est installée, celle-ci glisse alors vers le point C. Déterminer la vitesse v_C de la bille au point C.

3) Le point C est placée à l'extrémité d'un ressort de raideur $k = 500 \text{ N.m}^{-1}$. La bille bute en C sur le ressort avec la vitesse $v_C = 3,4 \text{ m.s}^{-1}$ qu'il comprime. Soit x la compression maximale du ressort (x est positif).

3.1. Par application du théorème de l'énergie cinétique, montrer la relation suivante :

$$kx^2 + 2x(f - mg \sin \alpha) - mv_C^2 = 0.$$

3.2. Calculer la compression maximale x du ressort.

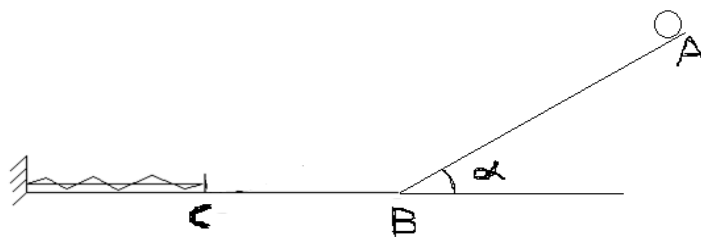
EXERCICE 2 :

Un solide de masse $m = 400 \text{ g}$ est abandonné sans vitesse initiale à partir d'un point A situé en haut d'un plan incliné d'un angle $\alpha = 35^\circ$ par rapport à l'horizontale. Ce plan de longueur $d = AB = 2 \text{ m}$, est raccordé en B à un plan horizontal $BC = d' = 4 \text{ m}$. Au point C, se trouve une butée d'arrêt constituée d'un ressort de constante de raideur $k = 100 \text{ N/m}$ (voir figure ci-contre). On négligera les variations de vitesse du solide au passage du point B de raccordement. L'intensité f de la résultante des forces de frottement est la même au niveau des plans AB et BC. Au-delà du point C, les frottements sont négligeables. On prendra $g = 9,81 \text{ N/kg}$.

1) Calculer l'intensité f de la résultante des forces de frottement s'exerçant sur le solide sachant qu'il s'arrête sur le tronçon BC exactement au point C.

2) Calculer la vitesse de passage du solide au point B de raccordement.

3) Quelle vitesse initiale devrait-on communiquer le solide en A pour qu'il s'arrête au-delà du point C, après avoir comprimé le ressort de 3 cm .

**EXERCICE 3 :**

Un ressort de constante de raideur k , de masse négligeable et d'axe horizontal, à l'une de ses extrémités fixée en un point A. L'autre extrémité libre B est mise en contact avec un piston pouvant coulisser sur le plan horizontal AD. Ce plan est prolongé par une glissière circulaire de rayon $OD = r$ (fig). Au point C, milieu de $BD = d$, on place un solide (S) de masse M , assimilé à un point matériel. Soit m la masse du solide constituant le piston.

4.1) On suppose les frottements négligeables. On communique alors au solide S une vitesse de valeur v_0 à partir du point C. Le solide se dirige alors vers le piston. Après choc, le ressort se raccourcit d'une quantité x et le système global $(m+M)$ acquiert une vitesse v_1 .

a. Calculer v_1 et x .

b. Le solide repasse-t-il par le point C ? Si oui, de quelle hauteur h s'élève-t-il au niveau de la glissière relativement au plan AD ? En déduire son élongation maximale θ_{\max} .

4.2) En réalité, la valeur de l'élongation mesurée est égale à 8° . En supposant le plan AC et la glissière parfaitement lisses :

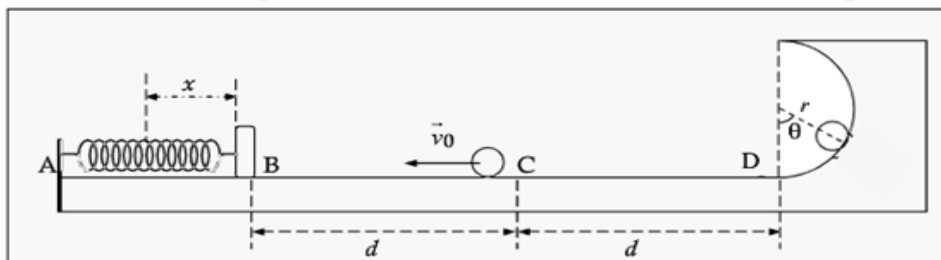
a. Montrer qu'il s'exerce nécessairement des forces de frottement sur le solide le long du plan CD.

2

b. L'ensemble de ces forces de frottement est équivalent à une seule force de direction opposée à celle de la vitesse du centre d'inertie du solide et d'intensité constante f . Exprimer f en fonction de r , m , θ_{\max} , v_1 , d et g . Faire l'application numérique.

c. Le solide rencontre-t-il pour la deuxième fois le piston ? Si non, à quelle distance du point C s'arrête-t-il ? Quelle devrait être la valeur f_0 de f pour que le solide s'arrête exactement au point C ?

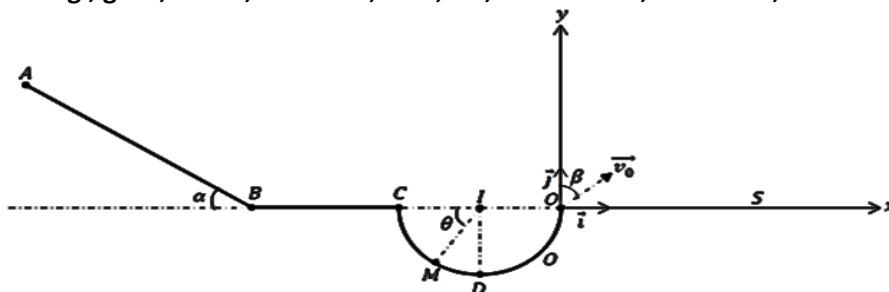
Données : $m = 0,2 \text{ kg}$; $M = 0,3 \text{ kg}$; $d = 1,0 \text{ m}$; $v_0 = 3,0 \text{ m.s}^{-1}$; $r = 2,0 \text{ m}$; $k = 800,0 \text{ N.m}^{-1}$; $g = 10 \text{ N.kg}^{-1}$.



EXERCICE 4 :

Une bille assimilée à un point matériel de masse m est abandonnée sans vitesse initiale en A. Elle glisse alors sur une piste ABCDOS représentée par la figure ci-dessous.

On donne : $m = 100 \text{ g}$; $g = 9,8 \text{ m.s}^{-2}$; $\alpha = 25^\circ$; $f = 0,2 \text{ N}$; $AB = L = 2 \text{ m}$; $r = 20 \text{ cm}$; $BC = l = 1 \text{ m}$.



5.1) Lors du parcours ABC, la bille est soumise à des forces de frottements représentées par une force unique \vec{f} , opposées au vecteur vitesse et de valeur f .

a. Représenter les forces qui s'exercent sur la bille entre les points A et B.

b. Etablir l'expression de la vitesse de la bille au point B en fonction de m , g , L , α et f . La calculer.

c. Exprimer la valeur de la vitesse de la bille à son arrivée en C en fonction de m , g , α , L , l et f . La calculer.

5.2) Lors du parcours CDO, les frottements sont supposés négligeables.

a. Etablir l'expression de la vitesse de la bille lorsqu'elle passe en M en fonction de g , v_C , θ et r .

b. En déduire la vitesse de la bille aux points D et C.

5.3) Le raccordement en O est tel que la bille quitte ce point avec une vecteur vitesse initiale \vec{v}_0 , faisant un angle $\beta = 20^\circ$ avec la verticale passant par ce point. On donne $v_0 = 2,13 \text{ m.s}^{-1}$.

a. Déterminer les coordonnées du vecteur vitesse \vec{v}_0 suivant les $(x'Ox)$ et $(y'Oy)$.

b. On montre que l'équation de la trajectoire décrite par la bille est de la forme : $y = -\frac{g}{2 v_0^2 \sin^2 \beta} x^2 + \frac{1}{\tan \beta} x$

• Déterminer les coordonnées $(x_S; y_S)$ du point de chute de la bille au point S.

• Que vaut la vitesse de la bille au point S.

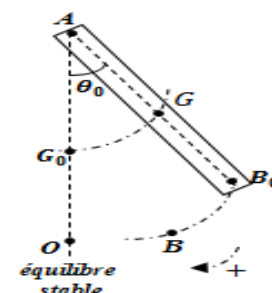
EXERCICE 5 :

Une barre AB homogène de masse $m = 400 \text{ g}$ et de longueur $L = 1 \text{ m}$, est mobile autour d'un axe horizontal passant par son extrémité A. Son moment d'inertie par rapport à cet axe est : J_A . On écarte la barre de sa position d'équilibre stable d'un angle $\theta_0 = 60^\circ$ et on le lance, à l'instant $t = 0$ avec une vitesse angulaire $\omega_0 = 2 \text{ rad.s}^{-1}$. Les frottements sont négligeables et on prendra $g = 10 \text{ N.kg}^{-1}$.

6.1. Calculer la vitesse linéaire v_B du point B à l'instant $t = 0$.

6.2. Trouver l'expression de la variation de l'énergie cinétique de la barre entre sa position initiale sa position où elle est écartée d'un angle $\theta = (\widehat{AOB})$; en fonction de L , m , g , θ_0 et θ .

6.3. Montrer que l'expression de la vitesse angulaire ω lorsque la barre passe par la position d'angle θ est donnée par la relation suivante : $\omega = \sqrt{\omega_0^2 + \frac{3g(\cos \theta - \cos \theta_0)}{L}}$.



6.4. Déterminer la vitesse linéaire v_B lorsque la barre passe par sa position d'équilibre stable.

6.5. A partir de sa position d'équilibre stable, quelle vitesse minimale v_0 doit-on appliquer à l'extrémité libre de la barre pour que celle-ci effectue un demi-tour.

6.6. Dans sa position d'équilibre stable, la tige est mise en rotation autour de l'axe (Δ) avec une vitesse de 150 tours/s. Elle effectue 5 tours et demi avant de s'arrêter sous l'action d'un couple de forces de frottement. Calculer le moment de ce couple de forces de frottement.

EXERCICE 6 :

7-1. Un disque de masse $m = 200$ g, de rayon $R = 20$ cm, est animé d'un mouvement de rotation uniforme autour de son axe. Sa vitesse angulaire est $\omega = 120$ tr/min.

7-1-1. Quelle est la vitesse d'un point M situé à 5 cm du centre du disque ?

7-1-2. Quel est le moment d'inertie du disque par rapport à son axe ?

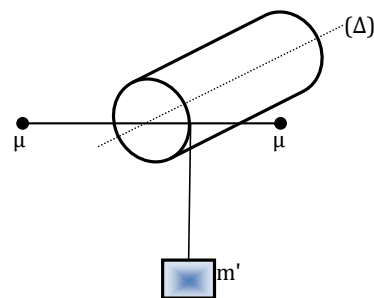
7-1-3. Pour entretenir ce mouvement, un moteur exerce un couple de moment M dont la puissance est $P = 500$ mW. Que vaut M . Montrer que des frottements interviennent et calculer le moment du couple de frottement agissant sur ce disque.

7-2. A un instant donné, le moteur est débrayé et dès lors, on applique une force \vec{f} tangente au disque d'intensité $f = 0,2$ N. En supposant que le couple de frottement dont le moment a été calculé précédemment continu à agir, (en gardant toujours ce même moment), calculer le nombre de tours effectués par le disque avant qu'il ne s'arrête.

EXERCICE 7 :

NB : On rappelle que le moment d'inertie d'un cylindre homogène de masse m et de rayon r par rapport à son axe de révolution est $J_{\Delta} = \frac{1}{2}mr^2$.

Sur un cylindre homogène de rayon r et de masse m mobile sans frottement autour de son axe de révolution (Δ) horizontal est fixée suivant un diamètre une tige de longueur $l = 6r$, de masse négligeable, portant à chacune de ses extrémités une masselotte $\mu = \frac{1}{8}m$. Le milieu de la tige coïncide avec le centre du cylindre. Un fil de masse négligeable est enroulé sur le cylindre et porte un solide (S) de masse $m' = \frac{1}{2}m$. Le solide (S) est abandonné sans vitesse initiale.



8.1 Calculer en fonction de m et de r le moment d'inertie de l'ensemble (A) = {cylindre + tige + masselottes} par rapport à l'axe (Δ)

8.2 Exprimer en fonction de m et v (vitesse du solide S), l'énergie cinétique du système formé par (S) et (A).

8.3 Enoncer le T.E.C puis l'appliquer pour donner l'expression de v en fonction de g et de h , hauteur de chute du solide (S).

AN : Calculer v pour $h = 20,8$ m ; $m = 500$ g ; $r = 20$ cm et $g = 10$ m.s⁻²

8.4 En réalité la vitesse du solide (S) vaut $v = 6$ m.s⁻¹ lorsque la hauteur de chute est $h = 20,8$ m. En déduire le moment supposé constant des forces de frottement qui s'exercent sur le cylindre au niveau de l'axe de rotation (Δ).

EXERCICE 8 :

On considère une tige métallique AB, de section constante ; cette tige est soudée diamétralement à un cylindre (C) d'axe horizontal, de rayon r , mobile sans frottement autour d'un axe (Δ) horizontal (confondu avec l'axe de révolution du cylindre C). La tige est munie de deux masselottes ponctuelles de masse M chacune. Ces masselottes seront situées à une même distance l par rapport à l'axe de rotation (Δ) (figure 1).

Un fil inextensible de masse négligeable est enroulé sur le cylindre (C). Ce fil passe sur la gorge d'une poulie (K) de masse négligeable tournant sans frottement autour de son axe. A l'extrémité du fil est attaché un solide ponctuel (S) de masse m qui peut se déplacer sur un plan incliné d'un angle α par rapport à l'horizontale. L'ensemble des frottements qui s'exercent sur (S) est équivalent à une force unique \vec{f} de même direction que le plan incliné, de sens contraire au mouvement du solide et d'intensité supposée constante (figure 2).

On désigne par J_0 le moment d'inertie du système S_0 {cylindre + tige} et par J_1 le moment d'inertie du système S_1 {cylindre + tige + masselottes}.

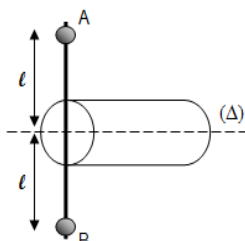


Figure 1

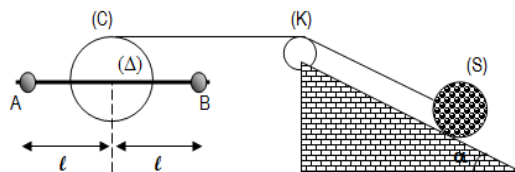


Figure 2

- 1) L'ensemble formé par $(S + S_1)$ étant libéré sans vitesse initiale, exprimer l'énergie cinétique de cet ensemble en fonction de J_1 , r , m et v (Vitesse du solide) puis en fonction de J_0 , l , M , r , m , et v .
- 2) Enoncer le TEC puis en déduire l'expression de la vitesse v du solide (S) en fonction de m , M , J_0 , r , l , f , α , g et d (distance parcourue par le solide S).
- 3) Pour étudier l'influence du moment d'inertie de la tige sur le mouvement, on détermine la vitesse acquise par le solide (S) après un parcours $d = 25$ cm pour diverses valeurs de l . On obtient le tableau suivant :

$l(\text{cm})$	6	10	14	18
$v(\text{m/s})$	0,160	0,130	0,107	0,090

3-1. Construire le graphe de la fonction $\frac{1}{v^2} = f(l^2)$. Echelles : 1 cm pour $40 \cdot 10^{-4} \text{ m}^2$; 1 cm pour $10 (\text{m/s})^{-2}$.

3-2. Montrer que la relation linéaire liant $\frac{1}{v^2}$ et l^2 peut se mettre sous la forme $\frac{1}{v^2} = al^2 + b$ où a et b sont des constantes que l'on exprimera en fonction de m , M , r , f , d , J_0 , α et g .

3-3. De la relation précédente et en utilisant le graphe, calculer f et J_0 .

Données : $m = 100$ g ; $M = 150$ g ; $r = 2$ cm ; $\alpha = 60^\circ$; $g = 9,8 \text{ m/s}^2$.

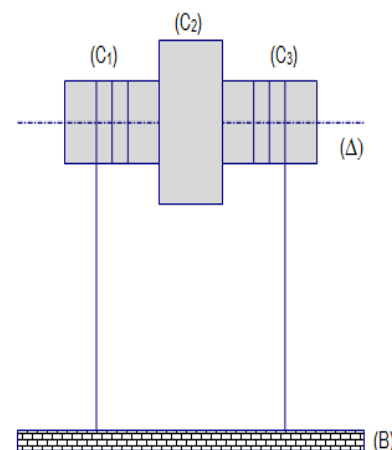
EXERCICE 9 :

N.B : On rappelle que le moment d'inertie d'un cylindre homogène de masse M et de rayon R par rapport à son axe de révolution est $J_\Delta = \frac{1}{2}MR^2$.

Un solide (S) homogène est formé de trois cylindres (C_1) , (C_2) et (C_3) accolés et ayant le même axe de révolution. Les cylindres (C_1) et (C_3) sont identiques ; ils ont la même masse m et le même rayon r ,

- Le cylindre (C_2) a une masse $M = 4.m$ et un rayon $R = 2.r$.
- Le solide (S) est mobile sans frottement autour d'un axe (Δ) horizontal confondu avec son axe de révolution.
- La barre (B) homogène, de masse $M' = 3.m$, est suspendue par deux fils verticaux, inextensibles et de masse négligeable, enroulés sur les cylindres (C_1) et (C_3) auxquels ils sont fixés par leurs extrémités. La barre (B) est abandonnée sans vitesse initiale.

1) Calculer, en fonction de m et de r , le moment d'inertie du solide (S) par rapport à l'axe (Δ) .



2) Exprimer en fonction de m et v (vitesse du centre d'inertie G de la barre), l'énergie cinétique du système (S) et (B) .

3) En appliquant le théorème de l'énergie cinétique que l'on énoncera, donner l'expression de v en fonction de g et de h , hauteur de chute de la barre.

4) Pour une hauteur de chute $h = 7,5$ m, calculer la vitesse acquise par la barre (B) et la vitesse de rotation du solide (S) .

5) En réalité la vitesse du centre d'inertie G de la barre vaut $v = 4 \text{ m/s}$ lorsque la hauteur de chute es $h = 7,5$ m. en déduire le moment supposé constant des forces de frottement qui s'exercent sur (S) au niveau de l'axe de rotation (Δ) .

